

SERVOMOTEURS SME

FONCTION

Les servomoteurs SME sont utilisés pour la motorisation des vannes mélangeuses 3 ou 4 voies. La commande se fait par des systèmes de régulation 3 points usuels.

CARACTERISTIQUES

Classe de protection	II
Raccordement	Bornier ou Câble 1,4 m, 3x 0,75mm ²
Angle de rotation	90°C
Poids	400g
Température ambiante	0°C 50°C
Conformité	CE

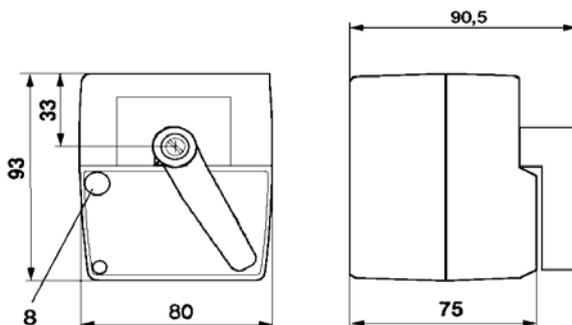


Tension d'alimentation
Consommation
Dimensionnement
Raccordement

SME 130	SME 212	SME 20S	SME 23	SME 96L
230V	24V	230V	230V	230V
2,5W	2,5W	2,5W	3,5W	
Bornier ou câble	Bornier ou câble + prise téléphone	Bornier ou câble	Bornier ou câble	Bornier
5Nm	5Nm	5Nm	10 Nm	15Nm
140s	140s	140s	670s	280s

Couple de rotation max
Temps de marche

COTES



SCHEMA DE RACCORDEMENT



Phase sur fil marron

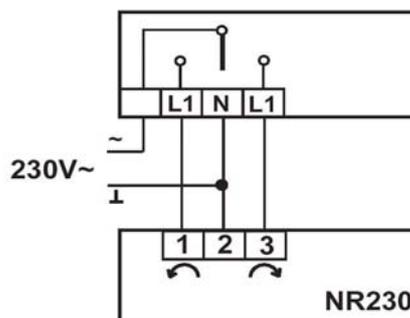
Le moteur tourne dans le sens inverse des aiguilles d'une montre

1

Phase sur fil blanc

Le moteur tourne dans le sens des aiguilles d'une montre

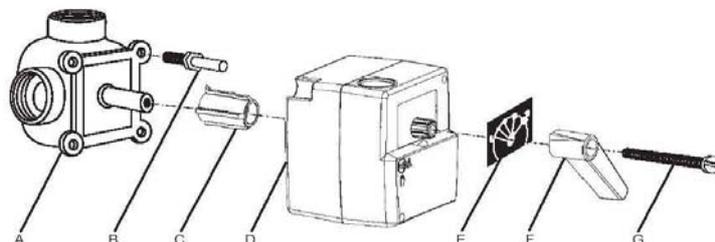
2



INSTRUCTIONS DE MONTAGE

1. Tourner jusqu'en butée l'axe de la vanne mélangeuse A dans le sens inverse des aiguilles d'une montre. (Ouverte ou fermée)

2. Visser le boulon-ergot B (long ou court selon la profondeur du trou) dans une oreille taraudée de la vanne. Si nécessaire, enlever une vis existante.



3. Emboîter l'adaptateur C sur l'axe de la vanne. Le choix de l'adaptateur (noir ou blanc) se fait selon le tableau ci-joint, ainsi que le choix des kits de montage optionnels pour certaines vannes du marché.

		Adaptateur	Kit de montage optionnel
TERMOMIX 3 voies	D 15 S - D 50 S	noir	
TERMOMIX 3 voies	D 15 - D 50	noir	
TERMOMIX 4 voies	C 15 S - C 50 S	blanc	
TERMOMIX 4 voies	C 15 - C 50	blanc	
ESBE	3MG 15 - 32	noir	
ESBE	4MG 15 - 32	blanc	
ESBE	3G 20 - 50	noir	
ESBE	3F 20 - 150	noir	
ESBE	4G 20 - 50	blanc	
ESBE	4F 32 - 150	blanc	
ESBE	TM 22	noir	
ESBE	T 20 - 32	blanc	
ESBE	3/4HG 25	noir	
ESBE	H 20 - 50	blanc	
ESBE	BIV 22 - 40	noir	
Landis et Gyr			MSNRL
Oventrop			MSNRO
Holter [Hora]			MSNRH
Satchwell			MSNRS
Centra			MSNRC

4. Emboîter le Servomoteur D sur l'adaptateur et, si nécessaire, le tourner légèrement dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à ce qu'il puisse être engagé.

5. Choisir la face du cadran E correspondant à la configuration de l'ensemble moteur - vanne: FERME correspond à la graduation 0, OUVERT correspond à la graduation 10. Glisser le cadran E sur l'axe.

6. Emboîter la poignée F d'actionnement manuel sur l'axe du servomoteur dans la position où elle indique la limite gauche de la graduation sur le cadran. Ensuite, visser l'ensemble au moyen de la vis G.

7. A l'aide d'un tournevis large et fin, tourner le bouton de débrayage sur le servomoteur de la position "A" à la position manuelle, et manœuvrer la vanne manuellement à l'aide de la poignée F d'une position extrême à l'autre. Il est important que le servomoteur puisse effectuer cette manœuvre de 90°.

8. Raccorder le servomoteur à la tension nominale. (voir les instructions de raccordement)

9. Remettre le bouton de débrayage sur "A" et le servomoteur tourne dans la position désirée.